

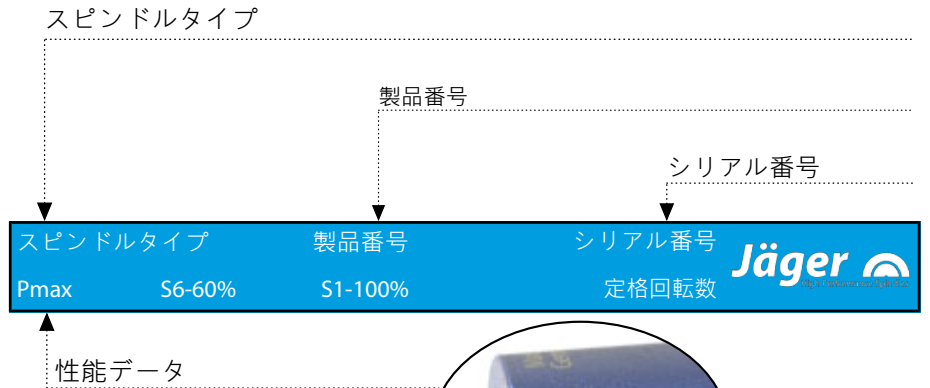


**ARS33-M060.50 K5S1**

**高周波スピンドル**

**手動ツール交換**

## HF-スピンドルの識別記号



弊社はHF-スピンドルを技術の最新レベルに常に合致させるため、ハンドブック記載の仕様を、事前の通知なく技術的に改良または変更する場合があります。

**MADE  
IN  
GERMANY**

本マニュアルの文章作成には万全を期しておりますが、**Nakanishi Jaeger GmbH**は、誤った情報およびそれに起因する結果に対して、いかなる法的責任および損害補償義務も負わないものとします。

**Nakanishi Jaeger GmbH**の文書による明確な許可なく、本ガイドブックを翻訳し複製することは、たとえ抜粋であれ禁止されています。

## 目次:

マニュアル原本の翻訳

|          |                   |           |            |                       |           |
|----------|-------------------|-----------|------------|-----------------------|-----------|
| <b>1</b> | <b>はじめに</b>       | <b>4</b>  | <b>8.3</b> | 圧縮空気                  | 24        |
| 1.1      | マニュアルの目的          | 4         | 8.3.1      | 空気清浄度クラス (ISO 8573-1) | 24        |
| 1.2      | 記号の説明             | 4         | 8.3.2      | シーリング・エアーの設定          | 24        |
| <b>2</b> | <b>運搬と梱包材</b>     | <b>5</b>  | <b>9</b>   | <b>運転開始</b>           | <b>25</b> |
| 2.1      | HF-スピンドルの納入範囲     | 5         | 9.1        | 慣らし運転パターン             | 25        |
| 2.1.1    | オプションアクセサリ        | 5         | 9.2        | 毎日の作動開始               | 26        |
| 2.1.2    | 同梱の文書             | 5         | 9.3        | 停止信号                  | 26        |
| 2.2      | HF-スピンドルの梱包材      | 5         | 9.4        | 保管後の運転開始              | 26        |
| <b>3</b> | <b>規定に則った使用</b>   | <b>6</b>  | <b>10</b>  | <b>ツール交換</b>          | <b>27</b> |
| 3.1      | 許可された加工方法         | 6         | 10.1       | 時計回り                  | 27        |
| 3.2      | 許可された素材           | 6         | 10.2       | 研削ホイールの交換             | 28        |
| <b>4</b> | <b>安全に関する注意事項</b> | <b>7</b>  | <b>11</b>  | <b>HSC(高速)加工用ツール</b>  | <b>29</b> |
| 4.1      | 安全を順守した作業         | 8         | <b>12</b>  | <b>メンテナンス</b>         | <b>30</b> |
| 4.2      | HF-スピンドルのシャットダウン  | 9         | 12.1       | ボールベアリング              | 30        |
| 4.3      | 設置とメンテナンス         | 9         | 12.2       | 毎日の清掃                 | 30        |
| 4.4      | 改造と修理             | 9         | 12.2.1     | 作業開始前に                | 30        |
| 4.5      | 不適切な運転方法          | 9         | 12.2.2     | ツール交換毎に               | 30        |
| <b>5</b> | <b>技術説明</b>       | <b>10</b> | 12.3       | 保管する場合                | 31        |
| 5.1      | HF-スピンドルの接続       | 10        | 12.4       | 毎月のメンテナンス             | 31        |
| 5.2      | 電気接続              | 10        | 12.5       | 長期間保管する場合             | 31        |
| 5.3      | 冷却                | 11        | 12.6       | 最長保管期間                | 31        |
| 5.3.1    | スピンドルホルダーを介した冷却   | 11        | <b>13</b>  | <b>取り外し</b>           | <b>32</b> |
| 5.4      | シーリング・エアー         | 11        | 13.1       | 処分と環境保護               | 32        |
| <b>6</b> | <b>技術仕様</b>       | <b>12</b> | <b>14</b>  | <b>サービス&amp;修理</b>    | <b>32</b> |
| 6.1      | 寸法図               | 13        | 14.1       | サービスパートナー             | 32        |
| 6.2      | モーターデータ           | 14        | 14.2       | 故障                    | 33        |
| 6.2.1    | 出力、トルク-回転数ダイヤグラム  | 15        | <b>15</b>  | <b>適合宣言書</b>          | <b>35</b> |
| 6.2.2    | 等価回路図データ          | 15        |            |                       |           |
|          | パラメータ             | 16        |            |                       |           |
| 6.3      | モーターデータ           | 17        |            |                       |           |
| 6.3.1    | 出力、トルク-回転数ダイヤグラム  | 18        |            |                       |           |
| 6.3.2    | 等価回路図データ          | 18        |            |                       |           |
|          | パラメータ             | 19        |            |                       |           |
| 6.4      | 配線図               | 20        |            |                       |           |
| 6.5      | エアーノイズの発生         | 21        |            |                       |           |
| <b>7</b> | <b>作動環境</b>       | <b>22</b> |            |                       |           |
| <b>8</b> | <b>設置</b>         | <b>23</b> |            |                       |           |
| 8.1      | HF-スピンドルの取り付け     | 23        |            |                       |           |
| 8.2      | 媒体供給の直径           | 23        |            |                       |           |

## 1 はじめに

高周波スピンドル ( HF-スピンドル ) は、高速加工用の高精度部品です。

### 1.1 マニュアルの目的

本マニュアルはHF-スピンドルの重要な構成要素です。

- ➡ 本マニュアルは慎重に保管してください。
- ➡ HF-スピンドルの操作を行なう全ての人が、このマニュアルを利用できるようにしてください。
- ➡ 同梱されている文書をすべて読んでください。
- ➡ 作業の実施前に、その作業に関連するマニュアルの章を再度熟読してください。

### 1.2 記号の説明

情報を素早く分類できるように、このマニュアルでは視覚的な補助として、記号および目立つ字体が使用されています。

特記事項の目印は、シグナルワードと色枠となります：



#### 危険

##### 危険な状況！

大ケガまたは重傷に至る場合があります。

- ▶ 危険回避措置。



#### 警告

##### 危険な状況！

重傷または生命に関わる危険の可能性があります。

- ▶ 危険回避措置。



#### 注意

##### 危険な状況！

軽傷から中傷に至る可能性があります。

- ▶ 危険回避措置。



#### 注記

物的損害に至る可能性があります。この警告記号は人的損害に対する警告ではありません

#### ヒント

ヒントとは使用者にとって有益な参考情報のことを指します。

## 2 運搬と梱包材

運搬の際には、強い振動や衝突を避けてください。衝撃及び振動によりHF-スピンドルのボールベアリングが損傷する恐れがあります。

- ➡ いかなる損傷も、HF-スピンドルの精度の低下につながります。
- ➡ いかなる損傷も、HF-スピンドルの機能の制限につながります。
- ➡ いかなる損傷も、HF-スピンドルの寿命の短縮につながります。

### 2.1 HF-スピンドルの納入範囲

以下の部品がHF-スピンドルの納入範囲に含まれます：

- 高周波スピンドル
- 運搬用梱包資材
- ➡ 高周波スピンドルの納品時に、すべてが揃っているか点検してください。

#### 2.1.1 オプションアクセサリ

ご要望に応じて提供可能：

- スピンドルホルダー
- 周波数変換器
- ご要望に応じて、その他のアクセサリも提供可能です。

安全と機能の面で問題の無い、保証されたアクセサリのみご使用いただけます。

- ➡ その他のアクセサリは使用しないでください。保証及びクレームの対象外になります。
- ➡ スピンドル・ホルダーを自社で製作する場合は、必ず製作前に **Nakanishi Jaeger GmbH** に連絡し、スピンドル・ホルダーの寸法公差等の規格および図面を請求してください。

#### 2.1.2 同梱の文書

以下の項目の文書がHFスピンドルの納入範囲に含まれます：

- マニュアル
- 適合宣言書はマニュアルの内部に構成されています。
- 点検項目
- ➡ 納品時に、同梱の文書がすべて揃っているか点検してください。必要に応じて、新しいコピーを請求してください。

## 2.2 HF-スピンドルの梱包材



運搬用梱包資材はすべて、それらに対応した処分施設でリサイクルが可能です

### 3 規定に則った使用

HF-スピンドルは機械指令の定義では「不完全な機械」であり、単体では機能を果たすことができません。HF-スピンドルは、マシンツールと周波数変換器と組み合わせて初めて作動させることができます。

#### 3.1 許可された加工方法

HF-スピンドルは以下の加工専用に開発されました。

- 砥石用ドレス
- ☞ その他の加工方法を行う必要がある場合は、**Nakanishi Jaeger GmbH**に連絡してください。

#### 3.2 許可された素材

HF-スピンドルは以下の素材専用 to 開発されました。

- セラミックス素材
- ☞ その他の素材を加工する場合は、**Nakanishi Jaeger GmbH**に連絡してください。

#### 4 安全に関する注意事項

高周波スピンドルは一般的に認められている技術規則に従って製造され、安全に作動します。

しかし以下の場合、HF-スピンドルが危険な機器となる恐れがあります：

- 取付作業を教育を受けていない作業者が行う場合。
- 不適切な使用時。
- 規定に反した使用をした場合。

高周波スピンドルの取付、運転開始およびメンテナンスは、必ず専門の作業者が行ってください。

**定義：** 専門作業者とは、製品の据付、組立、運転開始および作動を熟知し、作業に適した資格を有する人物を指します。事業者は、作業者の担当決め、教育および監視を詳細に取り決める必要があります。



#### 危険：爆発。

HF-スピンドルを、爆発の危険がある空間・環境で使用することは禁止されています。その空間・環境で使用すると、爆発する恐れがあります。

- ▶ HF-スピンドルを、爆発の危険がある環境では使用しないでください。



#### 危険：部品の飛散。

HF-スピンドルは高回転数で作動するため、飛散する可能性があります。

- ▶ HF-スピンドルは、必ず機械または装置にしっかり取り付けられた状態で作動させてください。



#### 注記：制限値を必ず守ってください。

- ▶ テクニカルデータに記載されている制限値を必ず守ってください。



#### 注記：機械に注目。

- ▶ HF-スピンドルを取り付ける機械のマニュアルの指示を守ってください。
- ▶ 機械メーカーが提示した安全に関する注意事項のすべてを考慮に入れてください。
- ▶ 機械が危険源（制御不能の動作など）にならないことを確認してください。HF-スピンドルを機械に取り付けるのは、その後に行ってください。



#### 注記。HF-スピンドルに衝撃等を加えないでください。

- ▶ いかなる損傷も、HF-スピンドルの精度の低下につながります。
- ▶ いかなる損傷も、HF-スピンドルの機能の制限につながります。
- ▶ いかなる損傷も、HF-スピンドルの寿命の短縮につながります。

## 4.1 安全を順守した作業

マニュアル記載の安全に関するすべての注意事項、事故防止に関する各国の現行規則、現行の社内労働安全衛生規則を遵守してください。



### 危険：部品の飛散。

不適切にクランプされたツールは、加工時に発生する遠心力により外側へ飛散します。

- ▶ クランプシステムの最奥部にまで完全にはめ込んでください。
- ▶ ツールをしっかりクランプしてください。



### 危険：部品の飛散。

回転方向が誤っていると、クランプシステムが外れ、ツールが回転方向の外側へ飛散します。

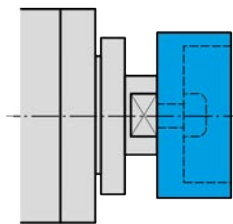
- ▶ HF-スピンドルの回転方向を必ず守ってください。



### 警告：部品の飛散による怪我の恐れ。

HF-スピンドルは高回転数で作動するため、切削粉、研削粉が勢い良く飛散します。

- ▶ 機械または設備の保護装備を絶対に取り外さないでください。
- ▶ 常に保護眼鏡を着用して作業してください。



デザイン例：ツールの挿し込み

### 注記：機能の確認。

- ▶ ツールがクランプされていない状態でのHF-スピンドル作動は絶対に行わないでください。

#### ツールがクランプされていない状態で作動させた場合：

- クランプシステムが遠心力で損傷します。
- クランプシステムの調整が狂います。
- HF-スピンドルのバランスに影響が及びます。
- ベアリングが損傷します。

- ➡ 加工方法、加工素材および選択したツールに応じて、適切な飛散防止対策を講じてください。
  - ↳ HF-スピンドルを取り付ける機械のマニュアルの指示を守ってください。
- ➡ ツールメーカーに、使用ツールの最大周速度を問い合わせてください。



## 4.2 HF-スピンドルのシャットダウン

設置作業およびメンテナンス作業を行うために高周波スピンドルをシャットダウンする際は、以下の通りに行ってください：

- ➡ エネルギー供給（電流）を完全に切ってください。
- ➡ 媒体供給（空気と液体）を完全に切ってください。
- ➡ HF-スピンドルのシャフトが完全に停止していることを確認してください。

清掃のためにHF-スピンドルをシャットダウンする場合：

- ➡ シーリング・エアーのみを再接続してください。

### ヒント：データを制御装置に転送されます。

- ▶ 周波数変換器で、シャフトの停止メッセージを検知し、機械の制御装置に転送できる機能を利用してください。

## 4.3 設置とメンテナンス

- ➡ 設置、クリーニングおよびメンテナンス作業は、HF-スピンドルがシャットダウンし、シャフトが停止してから行ってください。
- ➡ 作業完了直後には必ず機械の安全保護装備をすべて設置してください。

## 4.4 改造と修理

HF-スピンドルの改造または変更が許可されるのは、事前に**Nakanishi Jaeger GmbH**と申し合わせた場合に限られます。

HF-スピンドルを分解し修理することが許可されているのは、「サービスと修理 [▶ 32]」の章に記載されているサービスパートナーのみです。

安全と機能の面で問題の無い、保証されたアクセサリのみご使用いただけます。

## 4.5 不適切な運転方法

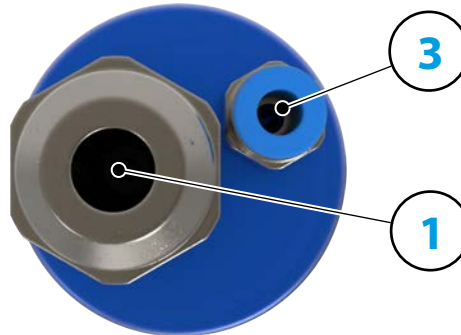
高周波スピンドルが安全に作動するのは、規定に準拠して使用した場合に限られます。

- ➡ ハンドブック全章の安全に関する注意事項を必ず守ってください。本項目を順守しない場合、作業中、環境、機械またはHF-スピンドルに危険が及ぶ恐れがあります。

安全に関する注意事項を守らないと、保証及びクレームの対象外となります。

## 5 技術説明

### 5.1 HF-スピンドルの接続



1 電気接続

3 シーリング・エア

M5

### 5.2 電気接続

HF-スピンドルの運転に使用する周波数変換器 (FU) は1つのみです。

- ➡ HF-スピンドルの電流データ、電圧データおよび周波数データが、インバーターの出力データと一致するか点検してください。
- ➡ モーターケーブルは可能な限り短いものを使用してください。
- ➡ HF-スピンドルの回転数をインバーターを介して調整してください。
- ➡ その他の情報は、インバーターのハンドブックを参照してください。

インバーターは仕様に応じて、HF-スピンドルの以下の運転状況を検知します：

- HF-スピンドルが回転している。
- HF-スピンドルが熱すぎる。
- HF-スピンドルが停止している、など

インバーターはHF-スピンドルの運転状況を、機械の制御装置に転送します。

## 5.3 冷却

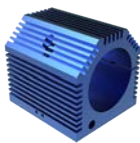
HF-スピンドルには冷却装置が組み込まれていません。そのため、冷却装置付きのHF-スピンドルより出力は低くなります。

### 注記：熱伝導による寿命の延長。

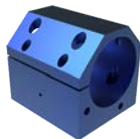
HF-スピンドルの運転時には熱が発生します。HF-スピンドル温度の推奨上限は+ 45° Cです。この温度を超過すると、ベアリングの寿命が短くなります。

- ▶ HF-スピンドル温度をハウジングの部分で確認してください。
- ▶ スピンドルホルダーを使用して、熱を逃がしてください。

### 5.3.1 スピンドルホルダーを介した冷却



デザイン例：  
空冷式スピンドルホルダー



デザイン例：  
液体冷却式スピンドルホルダー

HF-スピンドルの出力を高めるには、発生した熱をスピンドルホルダー（オプションアクセサリ）を介して逃がす必要があります。

スピンドルホルダーを自社製作する場合：

- ➡ **Nakanishi Jaeger GmbH**に連絡してください。
- ➡ スピンドルホルダーの許容差の規格および図面を要求してください。
- ➡ 熱伝導率の高い素材（アルミニウムなど）でスピンドルホルダーを製作してください。
- ➡ 「技術仕様 [▶ 12]」の章のクランプ範囲の寸法図を守ってください。HF-スピンドルは、スピンドルホルダーの指定された長さにわたって必ず保持されていることに注意してください。
- ➡ スピンドルホルダーの外面に、冷却リブ、ヒートシンクまたは穴を追加してください（熱伝導を高めるため）。

## 5.4 シーリング・エアー

供給エアーの品質の基準値については「空気清浄度クラス (ISO 8573-1) [▶ 24]」の章を参照してください。

シーリング・エアーで、削りくずや液体（エマルジョン等）などの異物がHF-スピンドルに侵入することを防止します。

- ➡ 前方の、ハウジングとHF-スピンドルの回転部分の間から、空気が流れ出ていることを点検してください。

6

技術仕様

ベアリング

|                    |            |
|--------------------|------------|
| スチール・ボールベアリング (個数) | 2          |
| 無交換グリース潤滑          | メンテナンス・フリー |

出力値  
スピンドルホルダー冷却

|      | Pmax./5秒 | S6-60% | S1-100% |      |
|------|----------|--------|---------|------|
| 定格出力 | 0,55     | 0,5    | 0,43    | [kW] |
| トルク  | 0,1014   | 0,0931 | 0,0817  | [Nm] |
| 電圧   | 57       | 57     | 57      | [V]  |
| 電流   | 10       | 9,4    | 8,6     | [A]  |

出力値  
無冷却

|      | Pmax./5秒 | S6-60% | S1-100% |      |
|------|----------|--------|---------|------|
| 定格出力 | 0,4      | 0,34   | 0,25    | [kW] |
| トルク  | 0,08     | 0,075  | 0,06    | [Nm] |
| 電圧   | 47       | 47     | 44      | [V]  |
| 電流   | 8,2      | 7,8    | 8,1     | [A]  |

モーターデータ

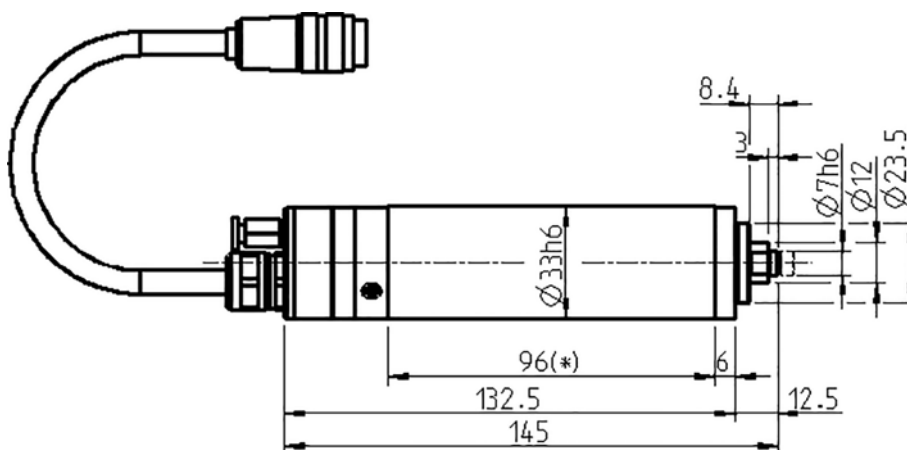
|              |                              |
|--------------|------------------------------|
| モーター技術       | 3相非同期モーター<br>(ブラシレス、センサレス)   |
| 周波数          | 1.000 HZ                     |
| モーターポール数 (対) | 1                            |
| 定格回転数        | 60.000 rpm                   |
| 加速/減速値<br>毎秒 | 10 000 rpm<br>(他の値はご相談に応じます) |

特性

|                      |   |
|----------------------|---|
| ハウジング                | アルミニウム                                  |
| ハウジング外径              | 33 mm                                   |
| 冷却                   | 無冷却                                     |
| 熱伝導                  | スピンドルホルダーを介して                           |
| ハウジング温度              | < + 45° C                               |
| 動作周囲温度               | + 10° C ... + 45° C                     |
| シーリング・エアー            |   |
| 保護等級<br>(シール・エアー・オン) | IP54                                    |
| ツール交換                | 手動ツール交換                                 |
| 工具ホルダー               | 研削ホイール<br>最大 Ø 20 mm<br>最大 t = 4 - 6 mm |
| クランプ範囲               | Ø 7h6 - M4                              |

|              |                                       |
|--------------|---------------------------------------|
| 時計回り         |                                       |
| カップラープラグ     | 3ピン<br>(Amphenol 091 A)<br>ケーブル長さ 5 m |
| 重量           | ~ 0,65 kg                             |
| モニタリング面軸方向振れ | < 1 μ                                 |

6.1 寸法図



(\*) = クランプ範囲

## 6.2

出力 (S1、S6、S2) は正弦波電流と正弦波電圧での値です。

HF-スピンドルの出力値は、使用するインバーターに応じて異なるため、記載されている値とは異なる場合があります。

## モーターデータ

|             |                                 |
|-------------|---------------------------------|
| スピンドル特性曲線   | 1016                            |
| モーター技術      | ACモータ                           |
| モータタイプ      | ACM 26/15/45-2E                 |
| 定格出力        | 0,43 kW                         |
| 定格回転数       | 60.000 rpm                      |
| 冷却方式        | スピンドルホルダー冷却<br>(液体冷却式スピンドルホルダー) |
| 熱伝導         | ホルダーを介して                        |
| モータ温度       | < 100° C                        |
| コイル抵抗 (相-相) | 0,476 Ω                         |
| 電力損         | 174 W – 最大 (S1)                 |

### S1-100%

|       |        |        |        |        |     |
|-------|--------|--------|--------|--------|-----|
| 定格回転数 | 5 000  | 10 000 | 30 000 | 60 000 | rpm |
| 回転数   | 2 905  | 7 888  | 27 887 | 57 985 | rpm |
| 周波数   | 83     | 167    | 500    | 1 000  | Hz  |
| 定格出力  | 0,025  | 0,066  | 0,223  | 0,431  | kW  |
| トルク   | 0,0817 | 0,0802 | 0,0765 | 0,0709 | Nm  |
| 電圧    | 7      | 12     | 29     | 57     | V   |
| 電流    | 8,2    | 8,2    | 8,2    | 8,6    | A   |
| cos φ | 0,93   | 0,87   | 0,8    | 0,73   |     |

### S6-60%

|       |        |        |        |        |     |
|-------|--------|--------|--------|--------|-----|
| 定格回転数 | 5 000  | 10 000 | 30 000 | 60 000 | rpm |
| 回転数   | 2 720  | 7 755  | 27 744 | 57 588 | rpm |
| 周波数   | 83     | 167    | 500    | 1 000  | Hz  |
| 定格出力  | 0,027  | 0,074  | 0,249  | 0,5    | kW  |
| トルク   | 0,0931 | 0,091  | 0,0857 | 0,083  | Nm  |
| 電圧    | 8      | 12     | 30     | 57     | V   |
| 電流    | 9      | 9      | 9      | 9,4    | A   |
| cos φ | 0,94   | 0,88   | 0,81   | 0,76   |     |

### S2-Pmax./5s

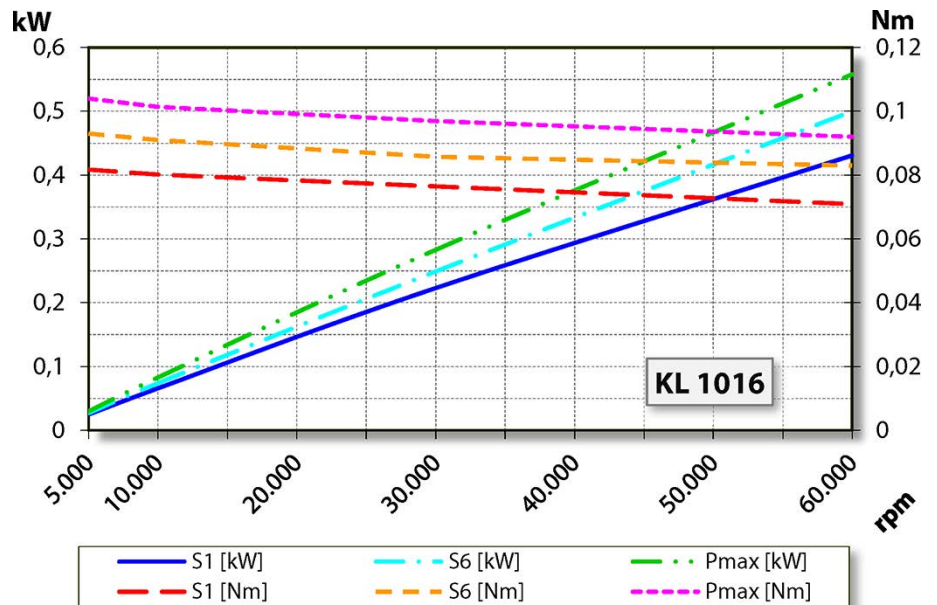
|       |       |        |        |        |     |
|-------|-------|--------|--------|--------|-----|
| 定格回転数 | 5 000 | 10 000 | 30 000 | 60 000 | rpm |
| 回転数   | 2 769 | 7 814  | 27 870 | 57 935 | rpm |
| 周波数   | 83    | 167    | 500    | 1 000  | Hz  |
| 定格出力  | 0,03  | 0,083  | 0,283  | 0,558  | kW  |
| トルク   | 0,104 | 0,1014 | 0,0969 | 0,092  | Nm  |
| 電圧    | 8     | 13     | 30     | 57     | V   |
| 電流    | 10    | 10     | 10     | 10     | A   |
| cos φ | 0,94  | 0,88   | 0,8    | 0,77   |     |

**静止型周波数変換器での運転に関する備考。**

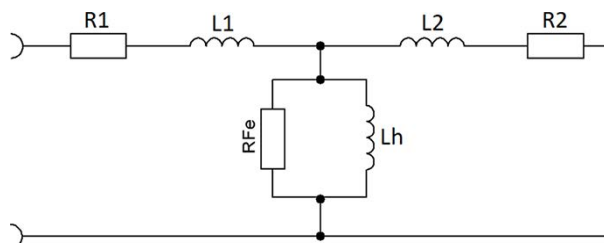
周波数変換器の使用に関しては、入力/出力電圧の実効値が、記載されているモータ電圧に合致する必要があります。

電流の測定値は、高調波含有率の関係上、記載された値を超過する場合があります。

**6.2.1 出力、トルク-回転数ダイヤグラム**



**6.2.2 等価回路図データ**



**注記：適切でない出力値による損傷。**

パラメータ値は、モーターにのみ適用されます。

▶ HFスピンドルの値については、表S1-100%、S6-60%およびS2-Pmaxを参照して下さい。

| パラメータ* | 意味                  | 値           | 単位               |
|--------|---------------------|-------------|------------------|
| p0304  | 定格電圧 (相-相)          | 57          | Vrms             |
| p0305  | 定格電流                | 8,6         | Arms             |
| p0307  | 定格出力                | 0,431       | kW               |
| p0308  | 定格出力係数              | 0,73        | cos φ            |
| p0310  | 定格周波数               | 1.000       | Hz               |
| p0311  | 定格回転数               | 57.958      | rpm              |
| ---    | 定格出力損失              | 174         | W                |
| ---    | 定格回転数               | 60.000      | rpm              |
| p0312  | 定格トルク               | 0,071       | Nm               |
| p0314  | モーターポール数 (対)        | 1           | ---              |
| p0320  | 定格磁化電流              | 5,17        | Arms             |
| p0322  | 最高回転数               | 60.000      | rpm              |
| p0326  | 傾斜モーメント補正係数         | 100         | %                |
| p0335  | モータ冷却タイプ            | スピンドルホルダー冷却 |                  |
| p0341  | 慣性モーメント             | 0,000004    | kgm <sup>2</sup> |
| p0348  | 動作回転数、弱め界磁 VDC=600V | 253.070     | rpm              |
| p0350  | ステータ抵抗、コールド (ストランド) | 0,238       | Ω                |
| p0353  | 直列インダクタンス (ストランド)   | 0           | mH               |
| p0354  | ロータ抵抗、低温            | 0,136       | Ω                |
| p0356  | ステータ漏れインダクタンス       | 0,058       | mH               |
| p0358  | ロータ漏れインダクタンス        | 0,083       | mH               |
| p0360  | メインインダクタンス          | 0,89        | mH               |
| p0604  | モータ温度の警告しきい値        | 80          | °C               |
| p0605  | モータ温度の異常しきい値        | 100         | °C               |
| p0640  | 電流制限                | 10          | Arms             |
| p1800  | パルス周波数              | 16          | kHz              |
| ---    | 中間回路電圧              | 80          | VDC              |
| ---    | フィードフォワード容量         |             | μF               |
| ---    | 最大電圧                |             | V                |
| ---    | アイドリングストップ          |             | %                |
| ---    | ステータ漏れリアクタンス X1     | 0,367       | Ω                |
| ---    | ロータ漏れリアクタンス X2      | 0,519       | Ω                |
| ---    | 主電源リアクタンス Xh        | 5,59        | Ω                |

(\*) Siemens SINAMICS 120のパラメータ



## 6.3

## モーターデータ

出力 ( S1、S6、S2 ) は正弦波電流と正弦波電圧での値です。

HF-スピンドルの出力値は、使用するインバーターに応じて異なるため、記載されている値とは異なる場合があります。

|               |                  |
|---------------|------------------|
| スピンドル特性曲線     | 1012             |
| モーター技術        | ACモータ            |
| モータタイプ        | ACM 26/15/45-2E  |
| 定格出力          | 0,25 kW          |
| 定格回転数         | 60.000 rpm       |
| 冷却            | 無冷却              |
| 熱伝導           | ホルダーを介して         |
| モータ温度         | < 100 °C         |
| コイル抵抗 ( 相-相 ) | 0,476 Ω          |
| 電力損           | 69 W – 最大 ( S1 ) |

## 測定値 : S1-100%

|       |        |        |        |        |        |        |        |     |
|-------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|-----|
| 定格回転数 | 5 000  | 10 000 | 20 000 | 30 000 | 40 000 | 50 000 | 60 000 | rpm |
| 回転数   | 3 953  | 8 458  | 18 000 | 27 953 | 37 806 | 47 954 | 58 182 | rpm |
| 周波数   | 83     | 167    | 333    | 500    | 667    | 833    | 1 000  | Hz  |
| 定格出力  | 0,022  | 0,053  | 0,112  | 0,169  | 0,207  | 0,232  | 0,245  | kW  |
| トルク   | 0,0536 | 0,0603 | 0,0595 | 0,0577 | 0,0522 | 0,0462 | 0,0403 | Nm  |
| 電圧    | 8      | 11     | 18     | 25     | 31     | 37     | 44     | V   |
| 電流    | 8,1    | 6,7    | 6,8    | 6,8    | 6,5    | 6,1    | 5,6    | A   |
| cos φ | 0,85   | 0,84   | 0,83   | 0,81   | 0,81   | 0,79   | 0,77   |     |

## 測定値 : S6-60%

|       |        |        |        |        |        |        |        |     |
|-------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|-----|
| 定格回転数 | 5 000  | 10 000 | 20 000 | 30 000 | 40 000 | 50 000 | 60 000 | rpm |
| 回転数   | 3 512  | 7 925  | 17 928 | 27 956 | 37 866 | 47 504 | 57 580 | rpm |
| 周波数   | 83     | 167    | 333    | 500    | 667    | 833    | 1 000  | Hz  |
| 定格出力  | 0,023  | 0,062  | 0,135  | 0,201  | 0,257  | 0,303  | 0,343  | kW  |
| トルク   | 0,0629 | 0,0751 | 0,0718 | 0,0686 | 0,0649 | 0,061  | 0,057  | Nm  |
| 電圧    | 7      | 11     | 19     | 28     | 35     | 40     | 47     | V   |
| 電流    | 6,8    | 7,8    | 7,7    | 7,5    | 7,4    | 7,3    | 7      | A   |
| cos φ | 0,91   | 0,87   | 0,82   | 0,8    | 0,79   | 0,81   | 0,8    |     |

測定値 : S2-Pmax./5s

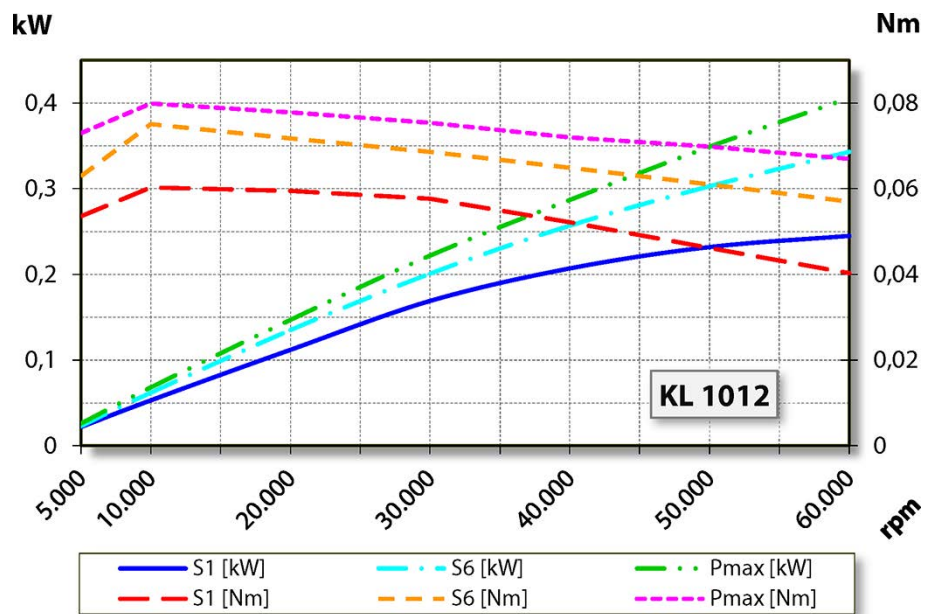
|       |       |        |        |        |        |        |        |     |
|-------|-------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|-----|
| 定格回転数 | 5 000 | 10 000 | 20 000 | 30 000 | 40 000 | 50 000 | 60 000 | rpm |
| 回転数   | 3 462 | 8 127  | 18 020 | 28 161 | 38 025 | 47 687 | 57 722 | rpm |
| 周波数   | 83    | 167    | 333    | 500    | 667    | 833    | 1 000  | HZ  |
| 定格出力  | 0,026 | 0,068  | 0,147  | 0,222  | 0,287  | 0,349  | 0,406  | kW  |
| トルク   | 0,073 | 0,0799 | 0,0778 | 0,0754 | 0,072  | 0,0699 | 0,067  | Nm  |
| 電圧    | 7     | 12     | 19     | 28     | 35     | 40     | 47     | V   |
| 電流    | 7,7   | 8,2    | 8,2    | 8,1    | 8      | 8,1    | 8      | A   |
| cos φ | 0,91  | 0,87   | 0,83   | 0,8    | 0,8    | 0,82   | 0,81   |     |

**静止型周波数変換器での運転に関する備考。**

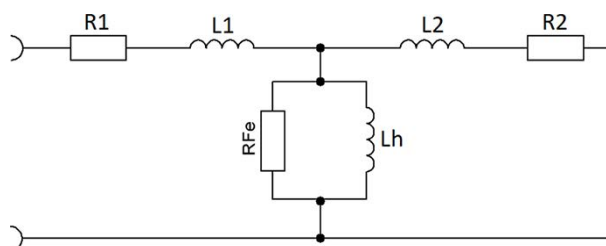
周波数変換器の使用に関しては、入力/出力電圧の実効値が、記載されているモータ電圧に合致する必要があります。

電流の測定値は、高調波含有率の関係上、記載された値を超過する場合があります。

**6.3.1 出力、トルク-回転数ダイヤグラム**



**6.3.2 等価回路図データ**




**注記：適切でない出力値による損傷。**

パラメータ値は、モーターにのみ適用されます。

▶ HFスピンドルの値については、表S1-100%、S6-60%およびS2-Pmaxを参照して下さい。

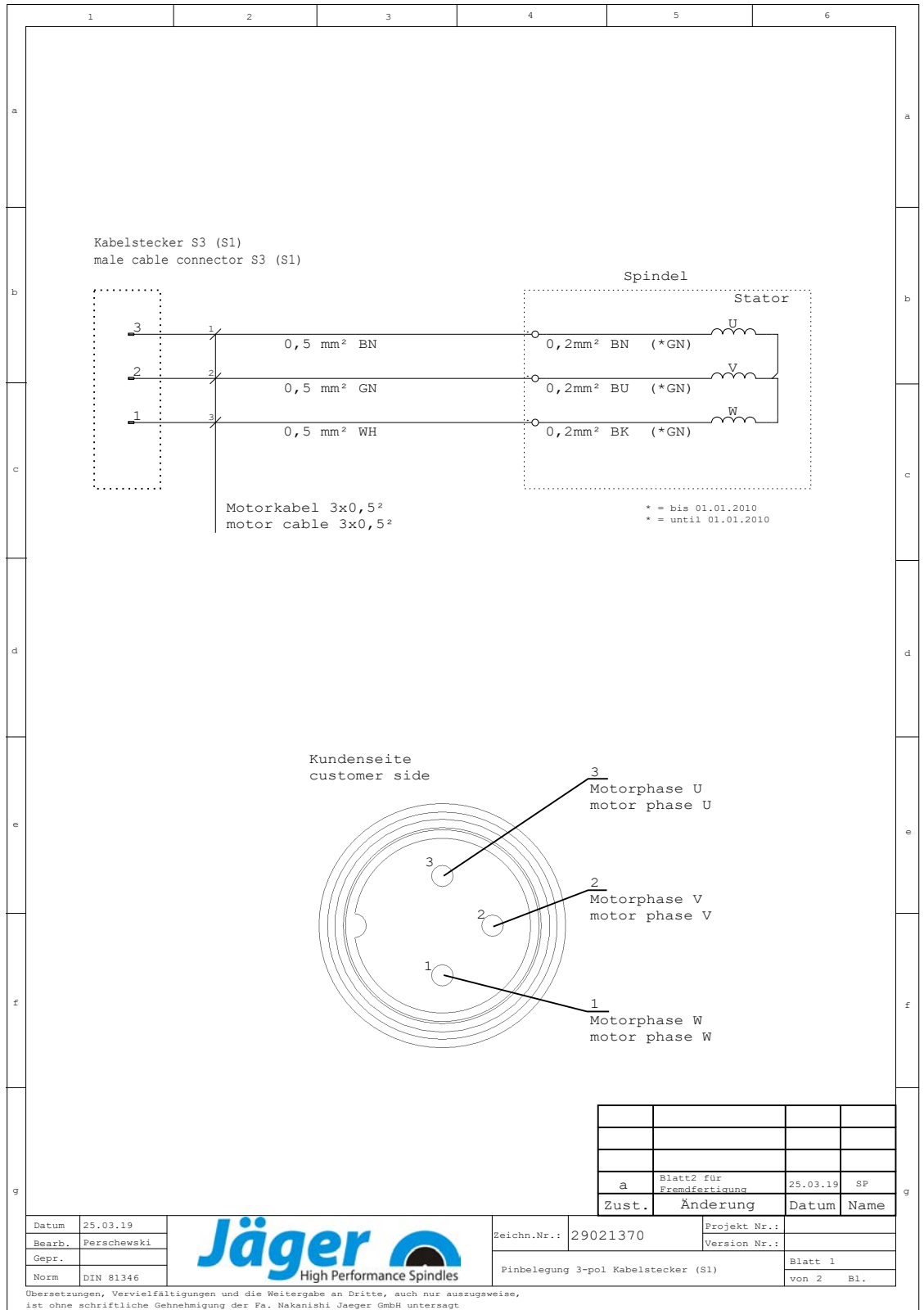
| パラメータ* | 意味                     | 値        | 単位               |
|--------|------------------------|----------|------------------|
| p0304  | 定格電圧 (相-相)             | 44,4     | Vrms             |
| p0305  | 定格電流                   | 5,6      | Arms             |
| p0307  | 定格出力                   | 0,245    | kW               |
| p0308  | 定格出力係数                 | 0,77     | cos φ            |
| p0310  | 定格周波数                  | 1.000    | Hz               |
| p0311  | 定格回転数                  | 58.182   | rpm              |
| ---    | 定格出力損失                 | 69       | W                |
| ---    | 定格回転数                  | 60.000   | rpm              |
| p0312  | 定格トルク                  | 0,04     | Nm               |
| p0314  | モーターポール数 (対)           | 1        | ---              |
| p0320  | 定格磁化電流                 | 2,71     | Arms             |
| p0322  | 最高回転数                  | 60.000   | rpm              |
| p0326  | 傾斜モーメント補正係数            | 100      | %                |
| p0335  | モータ冷却タイプ               |          | 無冷却              |
| p0341  | 慣性モーメント                | 0,000004 | kgm <sup>2</sup> |
| p0348  | 動作回転数、弱め界磁<br>VDC=600V | 324.887  | rpm              |
| p0350  | ステータ抵抗、コールド (ストランド)    | 0,238    | Ω                |
| p0353  | 直列インダクタンス (ストランド)      | 0        | mH               |
| p0354  | ロータ抵抗、低温               | 0,136    | Ω                |
| p0356  | ステータ漏れインダクタンス          | 0,087    | mH               |
| p0358  | ロータ漏れインダクタンス           | 0,121    | mH               |
| p0360  | メインインダクタンス             | 1,323    | mH               |
| p0604  | モータ温度の警告しきい値           | 60       | °C               |
| p0605  | モータ温度の異常しきい値           | 70       | °C               |
| p0640  | 電流制限                   | 8        | Arms             |
| p1800  | パルス周波数                 | 16       | kHz              |
| ---    | 中間回路電圧                 | 65       | VDC              |
| ---    | フィードフォワード容量            |          | μF               |
| ---    | 最大電圧                   |          | V                |
| ---    | アイドリングストップ             |          | %                |
| ---    | ステータ漏れリアクタンス X1        | 0,546    | Ω                |
| ---    | ロータ漏れリアクタンス X2         | 0,758    | Ω                |
| ---    | 主電源リアクタンス Xh           | 8,31     | Ω                |

(\*) Siemens SINAMICS 120のパラメータ

6.4 配線図

**注記：工場出荷時の配置を変更しないでください。**

いかなる変更であれ、電気コンポーネント（PTC、トランスミッターなど）での過電圧を引き起こす可能性があります。



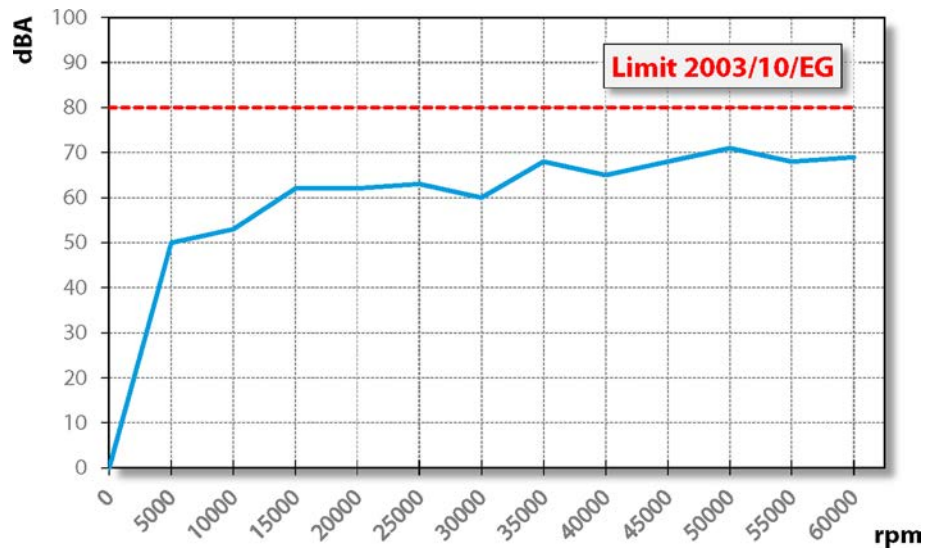
6.5

エアノイズの発生

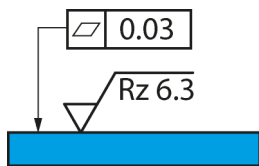


**注意：騒音による健康被害。**

▶ HF-スピンドルの運転時は、必ずイヤーマフ・耳栓等を着用してから作動させてください。



7



>デザイン例：固定面

作動環境

**危険：部品の飛散。**

HF-スピンドルの固定方法を誤ると、作動中に外れ、発生した力によって飛散する可能性があります。

- ▶ HF-スピンドルをしっかりクランプします。

**警告：部品の飛散による怪我の恐れ。**

HF-スピンドルは高回転数で作動するため、切削粉、研削粉が勢い良く飛散します。

- ▶ 機械または設備の保護装備を絶対に取り外さないでください。
- ▶ 常に保護眼鏡を着用して作業してください。

HF-スピンドルの設置前に、以下の点に注意してください：

- ➡ HF-スピンドルに適したスピンドルホルダーが、機械に取り付けられていることを確認してください。
- ➡ 接続ホースに損傷がないか点検します。
- ➡ 接続ケーブルに損傷がないか点検します。
- ➡ 損傷、破損のないホースとケーブルのみを使用してください。
- ➡ HF-スピンドルを発熱する機器の近くでは作動させないでください。

## 8

### 設置

#### 設置の前に：

- ☞ HF-スピンドルの状態が完全であるか、損傷がないか点検してください。

#### HF-スピンドルが長期間保管されていた場合：

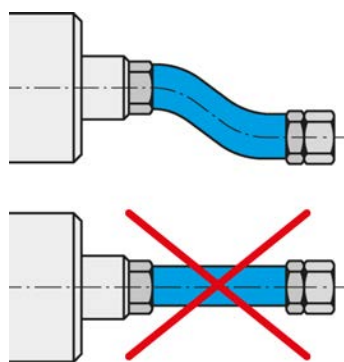
- ☞ 「保管後の運転開始」の章に記載されているステップをすべて実行してください。

### 8.1

#### HF-スピンドルの取り付け

HF-スピンドルを設置するには、以下のステップをこの順序通りに行ってください：

- ☞ 接続部を運搬時の損傷と異物保護用のプラグを取り外してください。
- ☞ このプラグの代わりに、適したホース用継手を取り付けます。
- ☞ ホース継手に見合ったホースを取り付けます。
- ☞ 接続部が柔軟で、負荷が掛かっていないことを確認してください。
- ☞ 圧縮空気的全接続部を、ねじ込み方向の軸に沿ってシールします。
- ☞ HF-スピンドルにシーリング・エアーが装備されている場合：
  - ☞ ベアリング領域に気流が発生しないことを確認してください。
  - ☞ 電気配線を接続する際は、シールされたケーブルソケットを常に使用してください。
- ☞ HF-スピンドルを機械に取り付けます。
- ☞ ホースを各媒体の接続部と接続します。
- ☞ 作動接続配線のコネクタを、HF-スピンドルの該当する接続部と周波数変換器に接続してください。
- ☞ コネクタをロックします。



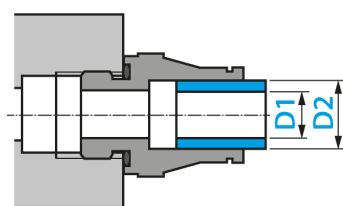
媒体とケーブルを柔軟に接続してください。

### 8.2

#### 媒体供給の直径

- ☞ 媒体供給用の接続ラインの定格直径は、以下の表を参照してください：

| DN  | メディアム | D1     |                   | D2   |                   |
|-----|-------|--------|-------------------|------|-------------------|
| 2.8 | 圧縮空気  | 2.8 mm | $\frac{7}{64}$ "  | 4 mm | $\frac{5}{32}$ "  |
| 4   | 圧縮空気  | 4 mm   | $\frac{5}{32}$ "  | 6 mm | $\frac{15}{64}$ " |
| 6   | 圧縮空気  | 6 mm   | $\frac{15}{64}$ " | 8 mm | $\frac{5}{16}$ "  |



## 8.3 圧縮空気

### 8.3.1 空気清浄度クラス (ISO 8573-1)

|      |   |
|------|---|
| 固体粒子 | <b>クラス3</b><br>固体に対して、5 μ未満のフィルターの使用      |
| 水分   | <b>クラス4</b><br>最大圧力露点+3°C                 |
| 総油分量 | <b>クラス3</b><br>最大油分含有量1 mg/m <sup>3</sup> |

### 8.3.2 シーリング・エアーの設定

供給エアーの品質の基準値については「空気清浄度クラス (ISO 8573-1) ▶ 24」の章を参照してください。

シーリング・エアーの設定値は、ホースの直径と長さに応じて異なります。

- ➡ ホース径：DN 2.8
- ➡ HF-スピンドルのシーリング・エアー接続部で、以下の値が守られることを確認してください。

|     |           |
|-----|-----------|
| 空気圧 | 最低1 bar   |
| 流量  | 最低20 NL/分 |

- ➡ 使用する配管ホースによって生じる圧力損失に必ず注意してください。
- ➡ マシンツールでの設定値では、圧力損失を考慮に入れてください。
- ➡ 制御機能を利用して、シーリング・エアーと冷却のスイッチを、機械の起動と同時に入れてください。そうすることで、HF-スピンドルは停止状態でも異物の混入から保護されます。



9

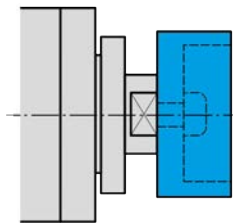
運転開始



**危険：部品の飛散。**

回転数の選択を誤ると、HF-スピンドルまたはツールが破損し、その破片が飛散する可能性があります。

- ▶ 選択したツールの最高回転数を守ってください。
- ▶ HF-スピンドルの最高回転数は必ず守ってください。
- ▶ 試運転 / 加工でのHF-スピンドルの最大許容回転数は常に指定された**最低**回転数です。



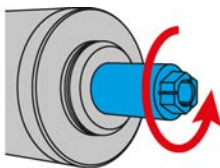
デザイン例：ツールの挿し込み

**注記：機能の確認。**

▶ ツールがクランプされていない状態でのHF-スピンドル作動は絶対に行わないでください。

**ツールがクランプされていない状態で作動させた場合：**

- クランプシステムが遠心力で損傷します。
- クランプシステムの調整が狂います。
- HF-スピンドルのバランスに影響が及びます。
- ベアリングが損傷します。

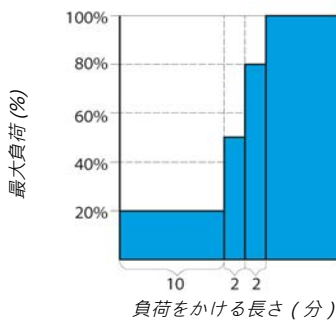


デザイン例：時計回り

☞ スピンドルのシャフトを最低10回手で回転方向に回してください。

9.1

慣らし運転パターン



- ☞ ツールをクランプした状態で (加工なし)、HF-スピンドルを約10分間運転してください。
- ☞ その際の回転数は、HF-スピンドルの最大許容回転数の20 %以下です。  
 ☞ 定義については以下を参照: 最大許容回転数
- ☞ 最大許容回転数の50 %以下でHF-スピンドルを約2分間作動させます。
- ☞ 最大許容回転数の80 %以下でHF-スピンドルを更に約2分間運転します。

これでHF-スピンドルの使用準備は完了しました。

## 9.2 毎日の作動開始

ベアリングのグリース潤滑を飽和し保護するには、以下の通り作業してください：

- ツールをクランプした状態で（加工なし）、HF-スピンドルを運転します。
  - ↳ 約2分間。
  - ↳ 最大許容回転数の最大50 %。  
（次の章を参照：運転開始 [▶ 25]）

それによりHF-スピンドルは作動温度に達します。

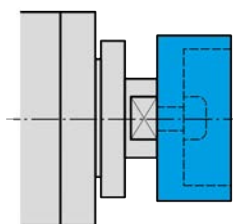
## 9.3 停止信号

周波数変換器で、シャフトの停止メッセージを検知し、機械の制御装置に転送できる機能を利用してください。

## 9.4 保管後の運転開始

- HF-スピンドルの運転を開始する際は、保管場所の温度がスピンドルの運転場所の環境温度に順応してからにしてください。
  - ↳ HF-スピンドルと使用環境の温度差の推奨上限は10°C以内です。
- 「メンテナンスメンテナンス [▶ 30]」の章に記載されているステップをすべて実行してください。
- HF-スピンドルを、許容回転数の50 %以下で約5分間運転します。
  - ↳ 次の章を参照：運転開始 [▶ 25]
- 許容回転数の最大80 %でHF-スピンドルを更に約2分間運転します。それにより、ベアリングのグリース潤滑が飽和され、保護されます。

## 10



デザイン例：ツールの挿し込み

## ツール交換

**注意：回転しているシャフトに引き込まれる恐れ。があります。**

シャフトが依然として回転している場合、指および手が引き込まれて挟まれる可能性があります。

- ▶ ツールを交換するのは、シャフトが完全に停止している場合のみ行ってください。

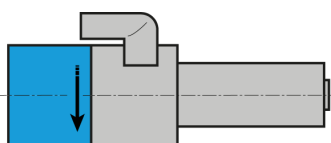
**注記：機能の確認。**

- ▶ ツールがクランプされていない状態でのHF-スピンドル作動は絶対に行わないでください。

**ツールがクランプされていない状態で作動させた場合：**

- クランプシステムが遠心力で損傷します。
- クランプシステムの調整が狂います。
- HF-スピンドルのバランスに影響が及びます。
- ベアリングが損傷します。

### 10.1

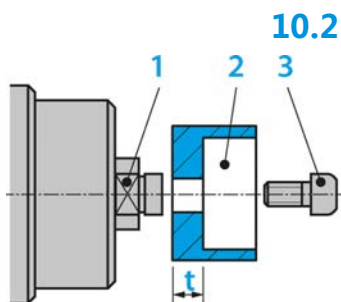


デザイン例：  
回転方向の識別記号

## 時計回り

HF-スピンドルのクランプシステムは、時計回りに設計されています。

- ➡ HF-スピンドルに適した回転方向を持つツールのみを使用してください。
- ➡ HF-スピンドルに適した回転方向を持つ工具ホルダーのみを使用してください。
- ➡ HF-スピンドル上の矢印表示に従って、HF-スピンドルの回転方向をインバーター上で設定してください。



## 10.2

### 研削ホイールの交換

|   |              |              |
|---|--------------|--------------|
| 1 | シャフトのレンチ用二面幅 | 二面幅10        |
| 2 | 研削ホイール       | t = 4 - 6 mm |
| 3 | 六角ねじ         |              |

ツール交換は以下の手順で行います：

- ➡ 開口スパナをシャフトのレンチ二面幅にあてがいます。
- ➡ ねじをシャフトから回し取り出します。
- ➡ そしてツールをシャフトから取り外します。

#### 注記：回転精度の保証。

- ▶ ねじ山、接触面、サポートプレート、シャフトおよび工具ホルダーを常に清潔に保ってください。

- ➡ 研削ホイールをシャフトに押し込みます。
- ➡ 研削ホイールをねじで締め付けます。
- ➡ 推奨トルク：3 - 4 Nm



#### 危険：部品の飛散。

開口スパナと六角棒スパナは、HF-スピンドルの運転中に発生する強い遠心力によって飛散する可能性があります。

- ▶ ツール交換後に開口スパナを取り外してください。
- ▶ ツール交換後に六角レンチを取り外してください。

## 11

## HSC(高速)加工用ツール

**危険：部品の飛散。**

回転方向が誤っていると、負荷が掛かった際にツールが損傷します。ヒビまたは損傷の入った部分が遠心力により飛散します。

- ▶ HF-スピンドルに適した回転方向を持つツールのみを使用してください。

**危険：部品の飛散。**

回転数の選択を誤ると、HF-スピンドルまたはツールが破損し、その破片が飛散する可能性があります。

- ▶ 選択したツールの最高回転数を守ってください。
- ▶ HF-スピンドルの最高回転数は必ず守ってください。
- ▶ 試運転 / 加工でのHF-スピンドルの最大許容回転数は常に指定された**最低**回転数です。

- ➡ 技術的に問題のないツールのみを使用してください。
- ➡ 許容直径のホルダーのみを使用してください。
  - ↳ 「技術仕様▶12」の章も参照。
- ➡ クランプ面のあるツールシャフト（ウェルドンなど）は使用しないでください。
- ➡ 釣り合わせたツールのみを使用してください。
  - ↳ DIN ISO 1940、バランス等級2,5。

## 12 メンテナンス

**スピンドルのメンテナンスは、必ず専門作業者が行う必要があります。**  
メンテナンス作業を行う前に、必ずHF-スピンドルを停止していることを確認してください。

- ➡ HF-スピンドルのシャフトが完全に停止していることを確認してください。
- ➡ 作業の実施前に、その作業に関連するマニュアルの章を再度熟読してください。
- ➡ HF-スピンドルを取り付ける機械のマニュアルの指示を守ってください。
- ➡ すべての安全に関する注意事項および安全規則を守ってください。

### 12.1 ボールベアリング



#### 注記：異物質による寿命の短縮。

HF-スピンドルのベアリングは、無給油のグリース潤滑となっています。メンテナンス・フリーとなります。

- ▶ ボールベアリングに潤滑液等を塗布しないでください。
- ▶ グリース、オイルまたは洗剤を、HF-スピンドルの開口部に塗布しないでください。

### 12.2 毎日の清掃

HF-スピンドルの安全で正確な機能で運転を行なう場合は、HF-スピンドル、HF-スピンドルのホルダー、工具ホルダーおよびツールホルダーの全接触面が清潔である必要があります。



#### 注記：異物質による寿命の短縮。

- ▶ HF-スピンドルのクリーニングに、圧縮空気は絶対に使用しないでください。
- ▶ HF-スピンドルのクリーニングに、超音波洗浄機は絶対に使用しないでください。
- ▶ HF-スピンドルのクリーニングに、スチームクリーナーは絶対に使用しないでください。

この場合、異物等がベアリング領域に侵入する可能性があります。

#### 12.2.1 作業開始前に

- ➡ 全表面が清潔であり、粉塵、グリース、冷却液、加工残留物および金属小片がないことを点検してください。
- ➡ HF-スピンドルに損傷がないことを点検してください。
- ➡ HF-スピンドルにシーリング・エアが装備されている場合は清掃時に常に起動させてください。
- ➡ 清掃には、清潔で柔らかいウエスか、清潔で柔らかいブラシを必ず使用してください。

#### 12.2.2 ツール交換毎に

- ➡ ホルダーを清掃してください。

- ☞ 固定用ねじを清掃します。
- ☞ シャフトのねじ山を清掃します。

### 12.3 保管する場合

HF-スピンドルを比較的長期間使用しない場合：

- ☞ HF-スピンドルを水平に保管してください。
- ☞ HF-スピンドルを湿気、粉塵およびその他の周辺の作用物質から保護して保管してください。
- ☞ 以下の保管条件を守ってください。

|         |                  |
|---------|------------------|
| 保管場所の温度 | +10° C ~ + 45° C |
| 関連湿度    | < 50 %           |

### 12.4 毎月のメンテナンス

- ☞ 4週間毎に、HF-スピンドルのシャフトを最低10回手で回転方向に回してください。

### 12.5 長期間保管する場合

- ☞ 3か月毎に、HF-スピンドルのシャフトを最低10回手で回転方向に回してください。
- ☞ その後ツールを取り付けた状態で、HF-スピンドルを約10分間運転してください。
  - ☞ その際の回転数は、HF-スピンドルの最大許容回転数の20 %以下です。（次の章を参照：運転開始▶ 25）

### 12.6 最長保管期間

最長保管期間は2年間です。

- ☞ 「長期間保管する場合▶ 31」の章の全項目を必ず守ってください。順守を行なわなかった場合、HF-スピンドルの機能を維持することはできない場合があります。

## 13

### 取り外し

HF-スピンドルの取外しは、以下の通りに行ってください：

- ➡ エネルギー供給（電流）を完全に切ってください。
- ➡ 媒体供給（空気と液体）を完全に切ってください。
- ➡ HF-スピンドルのシャフトが完全に停止していることを確認してください。
- ➡ HFスピンドルからすべての接続部を取り外してください。
- ➡ HF-スピンドルを機械から取り外します。

### 13.1



#### 処分と環境保護

HF-スピンドルに使用されている素材の90 %以上は再利用可能です。（アルミニウム、ステンレススチール、スチール、銅など）

**HF-スピンドルを通常のごみとして処分しないでください。**

- ➡ 再利用不可能な素材をすべて取り除いてください。
- ➡ HF-スピンドルは、許可を受けたりサイクル施設でリサイクルしてください。
- ➡ 管轄官庁の全規定を守ってください。

HF-スピンドルの取り外しが不可能な場合は、HF-スピンドルを **Nakanishi Jaeger GmbH** に送付してください。 **Nakanishi Jaeger GmbH** は、発生する送料およびリサイクル施設の利用料を負担いたしません。

## 14

### サービス&修理



#### 危険：感電。

感電により、重度の火傷および生命に危険の及ぶ怪我を負う恐れがあります。

電力による危険性を完全に排除してください（詳細についてはドイツ電気技術者協会および現地の電力供給会社の規定を参照）。

- ▶ 作業前にHF-スピンドルの電源供給を切ってください。



#### 注記：静電気放電による損傷。

HF-スピンドルの、静電・帯電の危険性があるコンポーネントには絶対に触れないでください。

### 14.1

#### サービスパートナー

スピンドルを分解し修理することが許可されているのは、認定を受けたサービスパートナーのみです。これに違反した場合、保証およびクレームの対象外となります。

- ➡ パートナーのリストは、以下のウェブサイトを参照してください。  
<https://www.nakanishi-jaeger.com/ja/contact/service-partners>



## 14.2

## 故障

以下の一覧表に基づいて、故障の原因を早期に調べ、解決することが可能です。

HF-スピンドルが  
回転しない

| 原因         | 故障の解決策  |
|------------|---|
| 電源供給なし     | <input type="checkbox"/> 周波数変換器 (インバーター) を点検してください。<br><input type="checkbox"/> 機械を点検してください。<br><input type="checkbox"/> 電気接続をすべて点検してください<br><input type="checkbox"/> モータケーブルの全配線を点検してください。<br><input type="checkbox"/> スタート/リセットボタンを操作します。 |
| サーモ安全装置が作動 | <input type="checkbox"/> HF-スピンドルが冷めるまで待ちます。<br><input type="checkbox"/> インバーターにエラーメッセージがないか点検してください。メッセージが点灯しなければ、インバーターを始動してください。<br>(「スピンドルが熱くなる場合」▶ 33) も参照してください)  |
| インバーターの停止  | <input type="checkbox"/> エラーメッセージをインバーターのマニュアルを点検してください。  |

HF-スピンドルが  
熱くなる

| 原因           | 故障の解決策  |
|--------------|---|
| 冷却が不十分な場合    | <input type="checkbox"/> 冷却装置の性能を点検してください。<br><input type="checkbox"/> 冷却装置の水位を点検してください。<br><input type="checkbox"/> 接続と冷却ホースを点検してください。<br><input type="checkbox"/> 冷却回路を点検してください。<br><input type="checkbox"/> 冷却装置にエラーメッセージがないか点検してください。 |
| 欠相           | <input type="checkbox"/> モータケーブルの全配線で断線を点検してください。   |
| 加工が重い場合      | <input type="checkbox"/> HF-スピンドルの回転方向を点検してください。<br><input type="checkbox"/> ツールの回転方向を点検してください。<br><input type="checkbox"/> ツールの破損・損傷を点検してください。<br><input type="checkbox"/> 加工の負荷強度を低下させます。   |
| インバーターの誤った設定 | <input type="checkbox"/> HF-スピンドルの値をインバーターの設定値と比較・確認してください。   |

HF-スピンドル  
がうるさくなる

| 原因                               | 故障の解決策  |
|----------------------------------|---|
| ツールが不適切                          | <input type="checkbox"/> バランスの取れたツールのみを使用してください。<br>(「HSC(高速)加工用ツール」▶ 29) の章も参照。)   |
| HF-スピンドルが正しくクランプされていないか、破損している場合 | <input type="checkbox"/> ツールの破損・損傷を点検してください。<br><input type="checkbox"/> エンド面<br><input type="checkbox"/> 純正アクセサリに含まれるスピンドル・ホルダー、または <b>Nakanishi Jaeger GmbH</b> の寸法公差規定に準拠して製作されたスピンドル・ホルダーのみを使用してください。 |
| HF-スピンドルの締め付けがきつすぎる              | <input type="checkbox"/> スピンドルホルダーのクランプねじを手の力だけで締め付けます。<br><input type="checkbox"/> HF-スピンドルを締め付ける際は、技術的な補助工具を使用しないでください。   |
| ベアリングの損傷                         | <input type="checkbox"/> <b>Nakanishi Jaeger GmbH</b> のサービス係に連絡してください。  |

HF-スピンドルの  
振動/共振

| 原因           | 故障の解決策   |
|--------------|--|
| ツールが不適切      | <input type="checkbox"/> バランスの取れたツールのみを使用してください。<br>(「HSC(高速)加工用ツール▶29」の章も参照。)<br><input type="checkbox"/> ツールが用途に適しているか点検してください。<br><input type="checkbox"/> ツールの破損・損傷を点検してください。<br><input type="checkbox"/> エンド面 |
| 異物、汚れ        | <input type="checkbox"/> テーパーとHF-スピンドルのシャフト間にある汚れをすべて取り除いてください。<br>(「ツール交換▶27」および「メンテナンス▶30」の章の全項目に注意してください。)  |
| インバーターの誤った設定 | <input type="checkbox"/> HF-スピンドルの値をインバーターの設定値と比較・確認してください。  |
| 加工が重い場合      | <input type="checkbox"/> 加工の負荷強度を低下させます。   |
| 固定用ねじの緩み     | <input type="checkbox"/> ねじをしっかりと締め付けます。   |
| HF-スピンドルの損傷  | <input type="checkbox"/> <b>Nakanishi Jaeger GmbH</b> のサービス係に連絡してください。   |

すべての点を点検した後でも故障を解決できない場合は、担当のサービスパートナーに連絡してください。

- ➡ 修理票をサービスパートナーに要求してください。
- ➡ 機械のマニュアルを点検してください。
- ➡ 機械メーカーに連絡してください。

## 15

## 適合宣言書

同梱の製品文書記載の、安全に関する注意事項を遵守してください。

EC機械指令に準拠

**Nakanishi Jaeger GmbH**

高周波電気機械器具製造業

Siemensstr.8

D-61239 Ober-Mörlen

TEL +49 (0) 60029123 -0

下記製品が、

|        |                    |
|--------|--------------------|
| 製品     | 高周波スピンドル           |
| タイプ    | ARS33-M060.50 K5S1 |
| シリアル番号 | マニュアルの最後のページを参照    |

納入範囲で可能な限り、機械指令2006/42/ECの基本要件に適合することを宣言します。

機械指令の以下の段落を適用：1.1.1、1.1.2、1.1.5、1.3.2、1.3.4、1.5.1、1.5.2、1.5.4、1.5.5、1.5.6、1.5.8、1.5.9、1.6.4、1.6.5、1.7.1、1.7.1.1、1.7.2、1.7.3、1.7.4

不完全な機械の標準仕様は、更に以下の指令の規定にも適合します：

|          |                            |
|----------|----------------------------|
| 適用した整合規格 | DIN EN ISO 12100<br>機械の安全性 |
|----------|----------------------------|

不完全な機械の運転は、その不完全な機械が取り付けられる機械が、機械指令2006/42/ECの規定、更に場合によってはその他の適用規則に適合していることが確認されるまで、開始してはなりません。

弊社、すなわちNakanishi Jaeger GmbHは、各国当局からの要求があった場合には、不完全な機械に関する専門的な資料を提出する義務を負います。

機械に付属する専門的技術資料を、EC機械指令の付録VII Bに準拠して作成しました。

EC機械指令の付録VII Bに準拠した資料の作成権限が付与されている人物：

**Nakanishi Jaeger GmbH**

オーバー＝メルレン、01.09.2023



### Nakanishi Jaeger YouTube Channel

このQRコードを任意のQRコードスキャナーでスキャンしてください。



### Nakanishi Jaeger GmbH

Siemensstraße 8  
61239 Ober-Mörlen  
GERMANY

☎ +49 (0)6002-9123-0

✉ sales@nakanishi-jaeger.com

[www.nakanishi-jaeger.com](http://www.nakanishi-jaeger.com)

シリアル番号



スピンドルタイプ **ARS33-M060.50 K5S1**

製品番号 **15201047**

改訂 03 日付 01.09.2023

Language JA

